

Ręcznie prowadzony z masztem 1.0 tona



**BT Staxio**

*W-series*

SWE100



# Funkcja operatora idącego

Specyfikacja wózka					SWE100
Dane identyfikacyjne	1.1	Producent			Toyota
	1.2	Model			SWE100
	1.3	Napęd			Elektryczny
	1.4	Typ sterowania (pozycja operatora)			Ręcznie prowadzony
	1.5	Udźwig/ ładunek znamionowy	Q	kg	1000
	1.6	Środek ciężkości ładunku	c	mm	600
	1.8	Odległość ładunku, od środka koła widel do przedniej powierzchni widel	x	mm	663
	1.9	Rozstaw osi	y	mm	1195
	Ciężar	2.1	Ciężar roboczy włącznie z baterią		kg
2.2		Obciążenie na oś, z ładunkiem, koło jezdne/samonastawne/widel		kg	350/280/1185
2.3		Obciążenie na oś, bez ładunku, koło jezdne/samonastawne/widel		kg	350/230/235
Koła	3.1	Koło jezdne/samonastawne/widel			Polyurethane
	3.2	Rozmiar kół, przód		mm	Ø230x70
	3.3	Rozmiar kół, tył		mm	Ø85x95
	3.4	Dodatkowe koła (wymiar)		mm	Ø125x50
	3.5	Koła, liczba przód/tył (x=koła napędzane)			1x+2/2
	3.6	Rozstaw kół, przód	b <sub>10</sub>	mm	550
	3.7	Rozstaw kół, tył	b <sub>11</sub>	mm	390
Wymiary	4.2	Wysokość, opuszczony maszt	h <sub>1</sub>	mm	2151 *)
	4.3	Podnoszenie swobodne	h <sub>2</sub>	mm	166 *)
	4.4	Zakres ruchu podnoszenia	h <sub>3</sub>	mm	3210 *)
		Wysokość podnoszenia	h <sub>23</sub>	mm	3300 *)
	4.5	Wysokość, wysunięty maszt	h <sub>4</sub>	mm	3720 *)
	4.8	Wysokość podestu platformy (opcja z platformą)	h <sub>7</sub>	mm	150
	4.9	Wysokość ramienia sterującego w położeniu do jazdy bez platformy, min./maks.	h <sub>14</sub>	mm	865/1235
		Wysokość ramienia sterującego w położeniu do jazdy z platformą, min./maks.	h <sub>14</sub>	mm	1055/1235
	4.15	Wysokość, opuszczone widły	h <sub>13</sub>	mm	90
	4.19	Długość całkowita	l <sub>1</sub>	mm	1831
	4.20	Długość do przedniej powierzchni widel	l <sub>2</sub>	mm	683
	4.21	Szerokość całkowita	b <sub>1</sub>	mm	770
	4.22	Wymiary widel	s/e/l	mm	60/180/1150 *)
	4.24	Karetki widel	b <sub>3</sub>	mm	674
	4.25	Szerokość nad widłami	b <sub>5</sub>	mm	570 *)
	4.31	Prześwit, z ładunkiem, pod masztem	m <sub>1</sub>	mm	27
	4.32	Prześwit, środek rozstawu osi	m <sub>2</sub>	mm	27
4.34.1	Szerokość ścieżki dla palet 1000 x 1200 w poprzek	A <sub>st</sub>	mm	2234	
4.34.2	Szerokość ścieżki dla palet 800 x 1200 wzdłuż	A <sub>st</sub>	mm	2216	
4.35	Promień skrętu	W <sub>a</sub>	mm	1346	
Osiągi	5.1	Prędkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku		km/h	6/6
	5.2	Prędkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0.12/0.25
	5.3	Prędkość opuszczania, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0.39/0.34
	5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku		%	8/12 <sup>1)</sup>
	5.10	Hamulec główny			Elektromagnetyczny
Silnik elektryczny	6.1	Moc znamionowa silnika jezdnego S2 60 min		kW	1.0
	6.2	Moc znamionowa silnika podnoszenia przy S3 15%		kW	2.2 <sup>2)</sup>
	6.4	Napięcie baterii, pojemność nominalna K <sub>5</sub>		V/Ah	24/150 *)
	6.5	Ciężar baterii		kg	144 <sup>1)</sup>
	6.6	Zużycie energii według cyklu VDI		kWh/h	0,49
		Zużycie energii według EN16796:2016		kWh/h	0,42
	6.7	Cykl przeładunkowy		t/h	36,9
	6.8	Zużycie energii na cykl przeładunkowy		kWh/h	0,81
Inne	8.1	Rodzaj sterowania napędem			Zmienne natężenie prądu przemiennego

<sup>1)</sup> Wielkość zgodna ze standardem firmowym

<sup>2)</sup> S3 6%

\*) Dostępne są dodatkowe zmiany o innych wartościach.

Dane oparte o zestaw podstawowy: Mała komora bateryjna, h<sub>23</sub> = 3300 mm Duplex Tele maszt.

Wszystkie dane są oparte na konfiguracji podanej w tabeli. W przypadku innych konfiguracji wartości mogą być inne.

Podane osiągi i wymiary wózka są wartościami nominalnymi i podlegają wartościom tolerancji.

Produkty i specyfikacje firmy Toyota Material Handling Manufacturing Sweden AB mogą ulec zmianie bez powiadomienia.

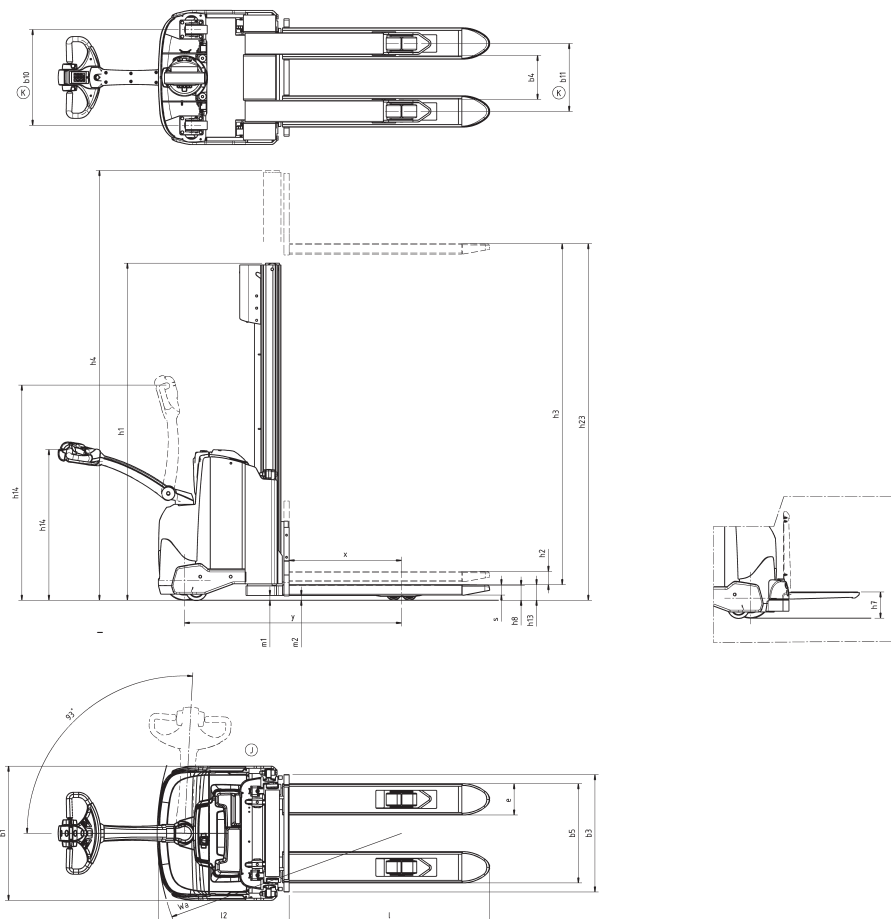
# Baterie w zależności od wymiarów

# BT staxio

Wymiary		Komora bateryjna		SWE100		
				Mała	Średnia	Duża
1.9	Rozstaw osi	y	mm	1195	1252	1302
4.19	Długość całkowita	l <sub>1</sub>	mm	1831	1888	1938
	bez platformy		mm	1916/2306	1973/2363	2023/2413
4.20	Długość do przedniej powierzchni widel	l <sub>2</sub>	mm	681	738	788
	z podniesioną platformą		mm	766/1156	823/1213	873/1263
4.34.1	Szerokość ścieżki dla palet 1000 x 1200 w poprzek	A <sub>st</sub>	mm	2234	2291	2341
	bez platformy		mm	2319/2719	2376/2776	2426/2826
4.34.2	Szerokość ścieżki dla palet 800 x 1200 wzdłuż	A <sub>st</sub>	mm	2216	2273	2323
	z podniesioną platformą		mm	2301/2701	2358/2758	2408/2808
4.35	Promień skrętu	W <sub>a</sub>	mm	1346	1403	1453
	z podniesioną platformą		mm	1431/1831	1488/1888	1538/1938
6.4	Napięcie baterii, pojemność nominalna, Lead-Acid	K <sub>5</sub>	V/Ah	24/150	24/225	24/300
	Napięcie baterii, pojemność nominalna, Li-Ion	K <sub>5</sub>	V/Ah	24/105	-	24/210
6.5	Ciężar baterii		kg	144	192	248
	Ciężar baterii, min.—max.		kg	139 - 285	139 - 285	139 - 285

## Wymiary masztu

SWE100		Simplex		Duplex Tele			Duplex Tele Szeroki widok		
h <sub>23</sub>	Wysokość podnoszenia (h <sub>13</sub> +h <sub>3</sub> )	mm	1400 1700	2700	2900	3300	2700	2900	3300
h <sub>3</sub>	Podnoszenie	mm	1310 1610	2610	2810	3210	2610	2810	3210
h <sub>1</sub>	Wysokość, opuszczony maszt	mm	1825 2125	1851	1951	2151	1835	1935	2135
h <sub>2</sub>	Podnoszenie swobodne, od posadzki do góry widel	mm	1400 1700	166	166	166	166	166	166
h <sub>4</sub>	Wysokość, wysunięty maszt	mm	1825 2125	3125	3325	3725	3120	3320	3720



---

## Cechy wózka:

- System BT Powerdrive
- Sterowanie końcami palców
- Elektroniczny system hamowania
- Elektroniczna regulacja prędkości
- Bezpieczeństwo operatora
- Schowki
- Automatyczne wyłączenie
- Click-2-creep
- Programowalność parametrów
- Łatwy dostęp podczas konserwacji
- Wbudowany prostownik (opcja)
- Podnoszona platforma (opcja)
- Toyota I\_Site: System zarządzania flotą wózków (opcja)
- Olej hydrauliczny do pracy w niskich temperaturach (opcja)

